

М.Г. Голузина

Замена переменных в дифференциальных уравнениях (в чётком изложении)

Нам нужны два экземпляра пространства \mathbb{R}^n . Они будут отличаться названиями координат: $\mathbb{R}_{(x,y)}^2$ и $\mathbb{R}_{(u,v)}^2$, $\mathbb{R}_{(x,y,z)}^3$ и $\mathbb{R}_{(u,v,w)}^3$.

График функции $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}_y = \Gamma_f = \{(x, y) \mid x \in [a, b], y = f(x)\}$.

Пусть в открытом множестве $D \subset \mathbb{R}_{(x,y)}^2$ задано дифференцируемое и обратимое отображение $T : D \rightarrow \mathbb{R}_{(u,v)}^2$. Предположим, что $\Gamma_f \subset G$ и образ $T(\Gamma_f)$ является графиком функции $g : [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}_v$. Запишем эту информацию с помощью равенства связи между f и g : точка x переходит в точку графика $(x, f(x))$. Отображение T с координатными функциями T_1 и T_2 переводит точку $(x, f(x))$ в точку $(T_1(x, f(x)), T_2(x, f(x))) \in \Gamma_g$, т. е.

$$T_2(x, f(x)) = g(T_1(x, f(x))) \quad (v = g(u)).$$

Слева и справа стоят одинаковые функции. В дальнейшем это подробное описание будет сокращено до

$$(x, f(x)) \xrightarrow{T} (T_1(x, f(x)), T_2(x, f(x)))$$

и равенства связи между f и g :

$$T_2(x, f(x)) = g(T_1(x, f(x))).$$

Задача. Если f — решение дифференциального уравнения

$$\Phi(x, f(x), \dots, f^{(n)}(x)) = 0,$$

найдите соответствующее дифференциальное уравнение для функции g .

Если использовать ту же идею для обратного отображения $Q = T^{-1}$, получим:

$$(u, g(u)) \xrightarrow{Q} (Q_1(u, g(u)), Q_2(u, g(u))) \in \Gamma_f$$

и

$$Q_2(u, g(u)) = f(Q_1(u, g(u))).$$

При $Q_2(u, v) = v$ получим равенство $g(u) = f(Q_1(u, g(u)))$. В этом случае говорят о замене переменной в дифференциальном уравнении.

Равенства связи можно дифференцировать. При этом получаются линейные относительно $f'(x)$ и $f'(Q_1(u, g(u)))$ равенства, т. е. f' выражается через f , g и g' .

В дальнейших вычислениях будет использовано сокращение: функции f , g и их производные будут писаться без аргументов. При этом имеется в виду тот аргумент, который стоит в равенствах связи. Об этом надо помнить при дифференцировании:

$$\frac{df}{du} = \frac{d}{du} f(Q_1(u, g(u))) = f' \cdot \frac{d}{du} (Q_1(u, g(u))).$$

Продемонстрируем этот подход на задачах из задачника Б.П. Демидовича "Сборник задач и упражнений по математическому анализу".

№ 3440. "Преобразовать уравнение $(1+x^2)^2 y'' = y$, если $x = \operatorname{tg} t$, $y = \frac{u}{\cos t}$, где $u = u(t)$."

В наших обозначениях: уравнение $(1+x^2)^2 f''(x) = f(x)$. Отображение, осуществляющее изменения:

$$Q(t, u) = \left(\operatorname{tg} t, \frac{u}{\cos t} \right).$$

Уравнение графика $u = g(t)$

$$(t, g(t)) \xrightarrow{Q} \left(\operatorname{tg} t, \frac{g(t)}{\cos t} \right) \in \Gamma_f.$$

Равенство связи между f и g :

$$\frac{g(t)}{\cos t} = f(\operatorname{tg} t). \quad (*)$$

Дифференцируем (*) по t и используем сокращение:

$$\frac{g' \cos t + g \sin t}{\cos^2 t} = f' \cdot \frac{1}{\cos^2 t} \quad \text{или} \quad f' = g' \cos t + g \sin t.$$

Дифференцируем это равенство по t :

$$f'' \cdot \frac{1}{\cos^2 t} = g'' \cdot \cos t - g' \cdot \sin t + g' \cdot \sin t + g \cdot \cos t$$

или

$$f'' = (g'' + g) \cos^3 t.$$

Вставляем в начальное уравнение:

$$\left(\frac{1}{\cos^2 t} \right)^2 (g''(t) + g(t)) \cos^3 t = f(\operatorname{tg}(t)) = \frac{g(t)}{\cos t} \quad \text{или} \quad g''(t) = 0.$$

Ответ для Демидовича: $u'' = 0$.

№ 3455. "В системе уравнений

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = y + kx(x^2 + y^2) \\ \frac{dy}{dt} = -x + ky(x^2 + y^2) \end{cases}$$

перейти к полярным координатам".

$$\begin{cases} \frac{df}{dt}(t) = kf(t)(f^2(t) + h^2(t)) + h(t) \\ \frac{dh}{dt}(t) = kh(t)(f^2(t) + h^2(t)) - f(t) \end{cases}.$$

Отображение $t \rightarrow (f(t), h(t))$, заданное на открытом множестве $G \subset \mathbb{R}_t$, принимает значения в $\mathbb{R}_{(x,y)}^2$. Его график лежит в $\mathbb{R}_t \times \mathbb{R}_{(x,y)}^2$. Полярная замена в $\mathbb{R}_{(x,y)}^2$

порождает отображение $Q(u, r, v) = (u, r \cos v, r \sin v)$. g и q — новые функции, заданные на открытом подмножестве в \mathbb{R}_u : $r = g(u)$ и $v = q(u)$. Получаем

$$(u, g(u), q(u)) \xrightarrow{Q} (u, g(u) \cos q(u), g(u) \sin q(u)) \in \Gamma_{(f,h)}.$$

Два числовых равенства связи новых и старых функций:

$$\begin{cases} g(u) \cos q(u) = f(u) \\ g(u) \sin q(u) = h(u) \end{cases}. \quad (*)$$

Дифференцируем по u :

$$\begin{cases} g' \cdot \cos q - g \cdot \sin q \cdot q' = f' \\ g' \cdot \sin q + g \cos q \cdot q' = h' \end{cases}.$$

Вставляем в начальную систему:

$$\begin{cases} g' \cos q - g \sin q \cdot q' = k g \cos q \cdot g^2 + g \sin q \\ g' \sin q + g \cos q \cdot q' = k g \sin q \cdot g^2 - g \cos q \end{cases}.$$

Умножаем первое уравнение на $\cos q$, второе уравнение на $\sin q$ и складываем:

$$g'(u) = kg^3(u).$$

Умножаем первое на $\sin q$, второе на $\cos q$ и вычитаем:

$$-gq' = g \quad \text{или} \quad q'(u) = -1.$$

Ответ для задачника: $r'(u) = kr^3(u)$, $v'(u) = -1$ при замене $x = r \cos v$, $y = r \sin v$.

№ 3479. "Преобразовать выражение: $\frac{\partial z}{\partial x} : \frac{\partial z}{\partial y}$, полагая $u = xe^z$, $v = ye^z$, $w = ze^z$, где $w = w(x, y)$ ".

В наших обозначениях: преобразовать дробь $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) : \frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$ при отображении $T(x, y, z) = (xe^z, ye^z, ze^z) \in \mathbb{R}_{(u,v,w)}^3$.

Новая функция $g(u, v)$.

$$\begin{aligned} (x, y, f(x, y)) &\xrightarrow{T} (xe^{f(x,y)}, ye^{f(x,y)}, f(x, y)e^{f(x,y)}) \in \Gamma_g. \\ f(x, y)e^{f(x,y)} &= g(xe^{f(x,y)}, ye^{f(x,y)}). \end{aligned} \quad (*)$$

Дифференцируем по x :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} e^f + f e^f \frac{\partial f}{\partial x} &= \frac{\partial g}{\partial u} \left(e^f + xe^f \frac{\partial f}{\partial x} \right) + \frac{\partial g}{\partial v} \left(ye^f \cdot \frac{\partial f}{\partial x} \right) \\ \frac{\partial f}{\partial x} \left(1 + f - x \frac{\partial g}{\partial u} - y \frac{\partial g}{\partial v} \right) &= \frac{\partial g}{\partial u}. \end{aligned}$$

Дифференцируем (*) по y :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial y} e^f + f e^f \frac{\partial f}{\partial y} &= \frac{\partial g}{\partial u} \cdot x \cdot e^f \cdot \frac{\partial f}{\partial y} + \frac{\partial g}{\partial v} \left(e^f + ye^f \frac{\partial f}{\partial y} \right) \\ \frac{\partial f}{\partial y} \left(1 + f - x \frac{\partial g}{\partial u} - y \frac{\partial g}{\partial v} \right) &= \frac{\partial g}{\partial v} \end{aligned}$$

и

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) : \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{\partial g}{\partial u} \left(xe^{f(x,y)}, ye^{f(x,y)} \right) : \frac{\partial g}{\partial v} \left(xe^{f(x,y)}, ye^{f(x,y)} \right) = \frac{\frac{\partial g}{\partial u}(u, v)}{\frac{\partial g}{\partial v}(u, v)}.$$

Читателю предлагается потренироваться на задачах из задачника Демидовича. Желаю успеха.